

首页 | 政策与战略 | 计划与规划 | 基础研究 | 技术前沿 | 科技管理 | 科技条件 | 科技合作 | 科技会议 | 社区论坛  
软科学 | 科技新词汇 | 科技与社会 | 国外头条 | 地方合作 | 资源导引 | 动态信息 | 专家主持 | 评论反馈 | 在线投稿  
博客 | 检索 | 商情 | 手机 | [RSS](#) | 收费用户 | 定制 | [热点专题](#)



当前位置： 首页 / 技术前沿 / 自动化和先进制造 /

## 苏格兰研制出全球速度最快的双腿机器人 (图)

[发布时间:20060410]

[来源:<http://tech.qq.com/a/20060410/000005.htm> 中国科学技术信息研究所加工整理]



测试中的双腿机器人

腾讯科技2006年4月10日讯 据《新科学家》杂志报道，一个由苏格兰格拉斯哥大学和斯特灵大学科学家组成的联合研究小组日前成功设计出了一款当今世界上行进速度最快的双腿机器人。这种被称为RunBot能够在一秒内行进的距离可达到其腿长的3.5倍。

据一位参与这种新型机器人制造工作的科学家介绍，RunBot由一套并不十分复杂的程序控制，其行动原理完全来自自然界。事实上，RunBot上安装的计算机就好像人体和动物体内负责肌体反射活动的那部分神经系统。与其他大部分双腿机器人大量使用电子元器件不同的是，RunBot上最大限度地降低了传感器的用量。目前配备的传感器只在两种情况下发挥作用，即RunBot的腿部触觉地面和其双腿前移时。

需要补充的是，RunBot使用的程序能够帮助其不断通过自学来完善行走技能。在试验过程中，RunBot成功地将其行进速度提高了三倍。不过，目前RunBot还无法保持平衡。因此，科学家们准备在今后的改进工作中为其加装一种特制的辐条，以帮助其保持稳定。研究人员未来还将设计一种能够完全独立运动的机器人。

此外，RunBot还装备有两个摄像头，能够帮助其分辨所处的位置。此前行进速度最快的机器人是由美国麻省理工学院研制的“弹性火烈鸟(Spring Flamingo)”。不过，“弹性火烈鸟”的每秒钟前进的速度只有其腿长的1.4倍。

[发表评论]

智能检索

ChinaInfo

go

全文检索

类比检索

高级检索

检索帮助

推荐信息

SOFTSCIENCE

软科学研究与共享平台

获取中国科技期刊  
引用 / 被引网络图的  
操作步骤