

Több mint internet

HÍRADÓ

Online

Híradó Hírügynök

Bekapcsolom a Híradót!

örökmozgó

TV műsor

időjárás

orvosmeteo

horoszkóp

Legfrissebb híreink:

Külföldi tárgyalhatnak Koszovó státusáról

17:16

Kettős gyilkossággal gyanúsítanak egy 12 éves fiút

17:00

Az olaj

IMTV Online adás

IAktuális

IA Nagy Könyv

IAz Este

IA szólás szabadsága

IA tévé ügyvédje

ITelesport

ITechnikai sportok

IKétfény

IDelta

Tudomány

Delta

MTV Delta -  
VetélkedőMTV Delta -  
Fizika-archívumOrvostudomány  
ŰrkutatásIT-szektor - az  
IHM  
támogatásávalMobil-telco - az  
IHM  
támogatásával

Zöld rovat

Robotika

Ősvilág

monITor

IAutó-Motor

IRetikül

IMit főzzünk ma?

IMoziMágia

IKultúrház

ISzabadság tér

IHol-mi

IMesekönyv

IKamaszvilág

ITurizmus

INetTV

ITeletext

IMTV Info

IMTV Hír

## Robotika

### Kifejlesztették a gyors, kétlábú robotot

2006. április 6. 10:42



Német és skót kutatók olyan kétlábú robotot fejlesztettek ki, mely rekordsebességgel képes haladni

A "RunBot" a leggyorsabb robot, mely két lábon jár. A 30 centi magas robot másodpercenként 3,5 lábhossz-sebességgel képes haladni. Ezzel le is győzi a korábbi csúcstartót, az MIT "Spring Flamingó" -ját, mely másodpercenként 1,4 lábhossznyi távolságot tett meg és négyszer magasabb a RunBot-nál.

**A robotot egy egyszerű program vezérli, mely azt a módot imitálja, ahogy az embereknél és az állatoknál az idegsejtek kontrollálják a reflexeket. Más kétlábú robottal ellentétben a RunBot csak néhány érzékelővel rendelkezik, és csak két dolgot érzékel, amikor a lába érintkezik a talajjal, illetve amikor felemeli azt.**

Florentin Wörgötter kutató szerint a cél egy olyan rendszer bemutatása volt, mely egy egyszerű idegi irányítással természetes járást tesz lehetővé, ami ráadásul még gyorsnak is mondható.

**A RunBot mozgását egy egyszerű vezérlő indítja el.** Amikor a robot egyik lába érintkezik a talajjal, a másik előrelelendül. **A lendülő láb térde automatikusan behajlik, amíg egy, a csípőrészen lévő szenzor nem utasítja arra, hogy egyenesedjen ki, és a láb így érintkezzen a talajjal.** Amikor ez a láb is a talajon van a kör újból kezdődik. A legtöbb lépkedő robot nem így jár. Sokkal összetettebb vezérlőrendszerük van, mely a robotok minden egyes mozgását figyeli.

**A neurális vezérlést imitáló szoftver lehetővé teszi, hogy a RunBot sokkal gyorsabban tanuljon meg járni.** Emellett különbözőképpen próbálkozik, azaz, ha a változtatás nem segít a sebesség növelésében, a RunBot mással próbálkozik. A tesztelés során ez a mechanizmus lehetővé tette, hogy a robot háromszorosára növelje kezdeti sebességét.

hirado.hu/New Scientist

:: NAGYOBB BETŰMÉRET

NetTV

- Híradó, 2006. április 24. 16:00
- Sikeresen lezajlott a második forduló - a végeredmény szombat délután várható
- Simon Tibor négy éve halott, az őt brutálisan bántalmazó négy és fél évet kapott...
- Bizalmi szavazás lesz a Fidesz kongresszusán
- Híradó, 2006. április 24. 12:00
- TeleSport, 2006. április 24. 12:34

További hírek >>

VÁLASZTÁS 2006

- Angela Merkel levélben gratulált Gyurcsány Ferencnek
- A választási eredmény szárnyakat adott a forintnak
- Az SZDSZ csak feltételekkel megy a koalícióba
- Blair személyesen gratulált Gyurcsánynak
- Gémesit még várják - eddig tizenegy tagú az MDF-frakció
- Öt új liberális képviselő kapott mandátumot

További hírek >>

TELETEXT Rejtvény-vadászat

lászat

Árvíz

- Ismét közlekednek a vonatok Vésztő és Szeghalom között
- A Tisza torkolatánál

Küldje tovább

Nyomatás